

新时达最新一体化故障代码及分析表

02	运行中门锁脱开（急停）	运行中安全回路在但门锁不在
03	电梯上行限位断	自动运行时，上下限位开关同时动作并且电梯不在最高层
		上行中上限位断开
04	电梯下行限位断	自动运行时，上下限位开关同时动作并且电梯不在最底层
		下行中下限位断开
05	门锁打不开故障	开门信号输出连续 15 秒没有开门到位（门锁信号不在除外），出现 3 次报故障
		厅门锁被短接故障：电梯在门区，有厅门锁信号但没有轿门锁且有开门限位(持续 1.5 秒)信号（仅对于厅轿门分开高压输入地有效）
06	门锁闭合不上故障	关门信号输出连续 15 秒没有关门到位(门锁信号在除外)，出现 8 次报故障
		连续 4 秒有关门限位与门锁不一致判定为关门超时(门锁信号在除外)，出现 8 次报故障
08	CANBUS 通讯故障	通讯受到干扰
		终端电阻未短接
		通讯中断
		连续 4 秒与轿厢板 SM-02 通讯不上，报故障
10	上减速开关 1 错位	自学习后或上电时检查：单层上减速开关动作位置高于顶层楼层高度位置的 3/5
		自学习后或上电时检查：单层上减速开关动作位置低于最短减速距离
		运行过程中检查：单层上减速开关动作位置低于井道学习的单层上减速开关位置 100mm
		运行过程中检查：单层上减速开关动作位置高于井道学习的单层上减速开关位置 150mm
		停车时检查：单层上减速开关动作位置低于井道学习的单层上减速开关位置 100mm
		停车时检查：位置高于井道学习的单层上减速开关位置 150mm，单层上减速开关未动作
		自动状态下，上减速开关和下减速开关同时动作，且电梯不在最顶层
11	下减速开关 1 错位	自学习后或上电时检查：单层下减速开关动作位置低于底层楼层高度位置的 3/5
		自学习后或上电时检查：单层下减速开关动作位置高

		于最短减速距离
		运行过程中检查：单层下减速开关动作位置高于井道学习的单层下减速开关位置 100mm
		运行过程中检查：单层下减速开关动作位置低于井道学习的单层下减速开关位置 150mm
		停车时检查：单层下减速开关动作位置高于井道学习的单层下减速开关位置 100mm
		停车时检查：位置低于井道学习的单层下减速开关位置 150mm，单层下减速开关未动作
		自动状态下，上减速开关和下减速开关同时动作，且电梯不在最底层
12	上减速开关 2 错位	自学习后或上电时检查：双层上减速开关动作位置高于此开关所在楼层高度的 3/5
		运行过程中检查：双层上减速开关动作位置低于井道学习的双层上减速开关位置 150mm
		运行过程中检查：双层上减速开关动作位置高于井道学习的双层上减速开关位置 250mm
		停车时检查：双层上减速开关动作位置低于井道学习的双层上减速开关位置 150mm
		停车时检查：位置高于井道学习的双层上减速开关位置 200mm，双层上减速开关未动作
		只安装了一级减速开关，但设置成有 2 级减速开关（参见 F182）
13	下减速开关 2 错位	自学习后或上电时检查：双层下减速开关动作位置低于此开关所在楼层高度的 3/5
		运行过程中检查：双层下减速开关动作位置高于井道学习的双层下减速开关位置 150mm
		运行过程中检查：双层下减速开关动作位置低于井道学习的双层下减速开关位置 250mm
		停车时检查：双层下减速开关动作位置高于井道学习的双层下减速开关位置 150mm
		停车时检查：位置低于井道学习的双层下减速开关位置 200mm，双层下减速开关未动作
		只安装了一级减速开关，但设置成有 2 级减速开关（参见 F182）
14	上减速开关 3 错位	自学习后或上电时检查：三层上减速开关动作位置高于此开关所在楼层高度的 3/5

		运行过程中检查：三层上减速开关动作位置低于井道学习的三层上减速开关位置 250mm
		运行过程中检查：三层上减速开关动作位置高于井道学习的三层上减速开关位置 300mm
		停车时检查：三层上减速开关动作位置低于井道学习的三层上减速开关位置 250mm
		停车时检查：位置高于井道学习的三层上减速开关位置 250mm，双层上减速开关未动作
		只安装了一级或二级减速开关，但设置成有 3 级减速开关（参见 F182）
15	下减速开关 3 错位	自学习后或上电时检查：三层下减速开关动作位置低于此开关所在楼层高度的 3/5
		运行过程中检查：三层下减速开关动作位置高于井道学习的三层下减速开关位置 250mm
		运行过程中检查：三层下减速开关动作位置低于井道学习的三层下减速开关位置 300mm
		停车时检查：三层下减速开关动作位置高于井道学习的三层下减速开关位置 250mm
		停车时检查：位置低于井道学习的三层下减速开关位置 250mm，三层下减速开关未动作
		只安装了一级或二级减速开关，但设置成有 3 级减速开关（参见 F182）
16	上减速开关 4 错位	自学习后或上电时检查：四层上减速开关动作位置高于此开关所在楼层高度的 3/5
		运行过程中检查：双层上减速开关动作位置低于井道学习的双层上减速开关位置 150mm
		运行过程中检查：双层上减速开关动作位置高于井道学习的双层上减速开关位置 250mm
		停车时检查：双层上减速开关动作位置低于井道学习的双层上减速开关位置 150mm
		停车时检查：位置高于井道学习的双层上减速开关位置 200mm，双层上减速开关未动作
		只安装了一级、二级或三级减速开关，但设置成有 4 级减速开关（参见 F182）
17	下减速开关 4 错位	自学习后或上电时检查：双层下减速开关动作位置低于此开关所在楼层高度的 3/5
		运行过程中检查：双层下减速开关动作位置高于井道

	<p>学习的双层下减速开关位置 150mm</p> <p>运行过程中检查：双层下减速开关动作位置低于井道学习的双层下减速开关位置 250mm</p> <p>停车时检查：双层下减速开关动作位置高于井道学习的双层下减速开关位置 150mm</p> <p>停车时检查：位置低于井道学习的双层下减速开关位置 200mm，双层下减速开关未动作</p> <p>只安装了一级、二级或三级减速开关，但设置成有 4 级减速开关（参见 F182）</p>	
19	开关门限位故障	自动状态下开门到位和关门到位同时动作超时 1.5s
20	打滑保护故障	运行中(检修除外)超过 F62(防打滑时间)设定的时间，平层开关无动作
21	电机过热	电机过热输入点有输入信号
22	电机反转故障	持续 0.5 秒出现倒溜现象(上行时速度反馈<-150mm，下行时速度反馈>150mm)（主板反馈口 A、B 相反相）
23	电梯超速故障	<p>速度反馈值大于允许速度持续 0.1 秒，报故障 23。</p> <p>当给定速度小于 1m/s 时，允许速度=给定速度+0.25m/s</p> <p>当给定速度大于 1m/s 时，允许速度=给定速度*1.25</p> <p>最大允许速度<额定速度*108%</p> <p>终端层以 0.8m/s²减速度运行时，速度反馈持续超过减速度 0.1 秒，报故障 23</p>
24	电梯过低速故障	<p>速度反馈值小于允许值持续 0.5 秒，报故障 24。</p> <p>当给定速度小于 1m/s 时，允许速度=给定速度-0.25m/s</p> <p>当给定速度大于 1m/s 时，允许速度=给定速度*0.5</p>
27	上平层感应器故障	<p>高速运行停车后，上平层感应器未动作。</p> <p>上平层感应器动作大于最大有效保护距离或大于最大无效保护距离时，报故障 27</p> <p>当平层插板长度小于 300mm 时：最大有效动作保护距离=300mm 的 4 倍</p> <p>当平层插板长度大于 300mm 时：最大有效动作保护距离=平层插板长度的 4 倍</p>

		<p>当最高楼层小于 3 时: 最大无效动作保护距离=最大楼层高度的 1.5 倍</p> <p>当最高楼层大于 3 时: 最大无效动作保护距离=最大楼层高度的 2.5 倍</p>
28	下平层感应器故障	<p>下平层感应器不动作</p> <p>下平层感应器动作大于最大有效保护距离或大于最大无效保护距离时, 报故障 28</p> <p>当平层插板长度小于 300mm 时: 最大有效动作保护距离=300mm 的 4 倍</p> <p>当平层插板长度大于 300mm 时: 最大有效动作保护距离=平层插板长度的 4 倍</p> <p>当最高楼层小于 3 时: 最大无效动作保护距离=最大楼层高度的 1.5 倍</p> <p>当最高楼层大于 3 时: 最大无效动作保护距离=最大楼层高度的 2.5 倍</p>
30	电梯平层后编码器位置值和楼层楼层数据偏差大于 F146 设置值	<p>30 号故障后, 电梯会自动寻零位, 如果发生频繁, 请检查以下两点:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 编码器受干扰 2. 钢丝绳打滑
32	运行中安全回路断	电梯运行中发生安全回路断开
35	抱闸接触器触点粘连检测故障	<p>主板 KMB (抱闸接触器) 无输出, 但输入检测点有输入信号 (包含后置的两个检测点)</p> <p>主板 KMB (抱闸接触器) 有输出, 但输入检测点没有输入信号 (包含后置的两个检测点)</p>
36	输出接触器触点粘连检测故障	<p>主板 KMY 继电器无输出, 但输入检测点有输入信号 (KMY 接触器粘连)</p> <p>主板 KMY 继电器有输出, 但输入检测点无输入信号 (KMY 接触器不吸合)</p>
37	门锁触点粘连检测故障	开门限位信号动作并有检测门锁信号
38	抱闸开关故障	KMB 有输出, 但抱闸开关没有打开
39	安全回路继电器触点故障	<p>安全继电器损坏不能正常吸合</p> <p>安全继电器卡死</p>

		安全回路输入信号与检测触点不一致
		主板安全回路高压输入口损坏
		安全回路高压检测点与安全继电器检测信号不一致 (F156=0 时)
42	非检修状态下停车时，上限位开关和下减速开关同时动作，或下限位开关和上减速开关同时动作。	非检修状态下停车时，上限位开关和下减速开关同时动作 非检修状态下停车时，下限位开关和上减速开关同时动作 本故障不自保，故障状态恢复即可复位。
45	提前开门继电器检测故障	提前开门继电器输出跟提前开门检测输入不一致超过 0.5s, Y14 有输出但 X17 没有输入; Y14 没有输出但 X17 有输入
49	通讯故障	主板芯片主芯片间通讯异常
54	厅轿门锁高压不一致故障	厅轿门锁高压检测点不一致超过 1.5s, X33 通但 X34 不通; 或者 X34 断但 X33 通
68	自学习平层插板长度和平层开关距离的组合不符合要求故障	1) 平层插板太长或太短. 算法: (平层插板长度 + 平层开关间距)/2 小于 100mm 或者大于 900mm. 2) 平层区太长或太短. 算法: (平层插板长度 - 平层开关间距)/2 小于 10mm 或者大于 100mm
69	自学习的插板数与电梯总层数不一致故障	电梯总层数 = 预设总总数 (F11) + 偏置实层数 (F10)
71	IPM 故障	原因: 瞬间过流、输出三相短路、功率模块电源不正常、环境温度过高; 处理: 检查驱动器到电机连接线, 如果每次点动运行都报故障, 请联系供应商寻求服务
72	DSP 控制器故障	原因: 控制板输入电压异常 处理: 检查控制板各路电压或者更换主板
73	散热器过热	原因: 环境温度过高, 散热风扇坏; 周围有发热体 处理: 设置冷却装置, 清除发热体
74	制动单元故障	原因: 制动线路故障或制动器件损坏; 制动电阻接线

		错误 处理：检查制动电阻连线及制动电阻
75	直流侧熔丝断	原因：主回路电源保险丝熔断 处理：更换
76	输出过力矩	原因：负载过大，电梯一体化驱动控制器选用功率小 处理：检查负载或更换大功率电梯一体化驱动控制器
77	速度偏差过大	原因：负载太大；加减速时间太短 处理：减轻负载；延长加减速时间
78	直流母线过电压	原因：减速时间太短，电机再生能量太大；电源电压过高 处理：延长减速时间，连接制动电阻；在电源规格范围内降低电压
79	直流母线欠电压	原因：输入电源发生缺相；发生瞬时停电；输入电源的电压变动太大； 输入电源的接线端子松动；在同一电源系统中存在大启动电流负载 处理：检查输入电源，待输入电压正常，复位后重新启动；检查输入接线；改变电源系统使其符合规格值
80	输出缺相	原因：电梯一体化驱动控制器输出线断线、输出端子松动； 电机功率在电梯一体化驱动控制器最大适用电机容量的 1/20 以下 处理：检查电机接线；调整电梯一体化驱动控制器容量或电机容量
81	电机过电流	原因：电机电流超过设定值的 150% 1 分钟 或 200% 10 秒 处理：检查负载
82	编码器反馈故障	原因：PG 连线断线；PG 接线有误；PG 卡硬件故障 处理：检查接线；更换 PG 卡
83	停止时有电流	原因：停车时电流流动，未有效阻断故障

84	编码器倒转故障	原因：运行中，检测到速度逆向信号。 处理：编码器受干扰
85	停止时溜车	原因：抱闸松，电梯溜车；编码器受干扰，或编码器松动 处理：检查抱闸；紧固编码器，排除干扰
86	电机反相序	原因：在编码器接线正常情况下，则电机相序接反 处理：调整电机相序
87	同向飞车保护	原因：编码器连线有问题或受干扰或接错 处理：检查编码器连线
88	反向飞车保护	原因：编码器连线有问题或受干扰或接错 处理：检查编码器连线
89	1、UVW 编码器相序错 2、Endat 编码器故障	原因：1、编码器 UVW 相与 PG 卡连线顺序有错 2、Endat 编码器硬件故障 处理：1、重新检查并调整接线 2、更换 Endat 编码器
90	R+, R-断线保护	原因：编码器 R+, R-连线异常 处理：检查编码器连线是否正常
91	瞬间过流	原因：输出电流过大或者电流检测有错误 处理：检查电机负载或更换控制板
93	输入电压过压	原因：电梯一体化驱动控制器输入电源电压过高 处理：检查电梯一体化驱动控制器输入电源
94	1、UVW 编码器断线 2、Endat 编码器通讯故障	原因：1、UVW 编码器任意一相断线 2、Endat 编码器通讯故障 处理：1、检查编码器连线是否正常 2、检查编码器连线是否正常
95	风扇故障	原因：风扇堵转或风扇检测线故障

		处理： 检查风扇是否异常
96	电机未自整定	原因： UVW 编码器时, 电机未自整定. 处理： 进行电机自整定, 自整定时, 该故障自动复位.
97	软件过流故障	原因： 电机堵转 处理： 检查电机负载或抱闸.
98	编码器 C, D 相错线	原因： C、D 接线错. 处理： 检查 C+、C-、D+、D-相接线.
99	输入缺相故障	原因： 输入电源缺相. 处理： 检查输入电源或接线